

**МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

Федеральное государственное автономное

образовательное учреждение высшего образования

«ЮЖНЫЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОТДЕЛЕНИЕ ЗНБ ЮФУ

(г. Таганрог)

ГАЙДУК АНАТОЛИЙ РОМАНОВИЧ

Библиографический указатель

печатных трудов

(к 80 - летию со дня рождения)

Таганрог 2019



Гайдук Анатолий Романович

Профессор, доктор технических наук

Действительный член Академии инженерных наук им. А.М. Прохорова

2006 г. - медаль им. М.С. Рязанского Федерации космонавтики РФ;

2011 г. - почетная медаль ТРТУ "За заслуги перед университетом";

2015 г. - медаль Академии инженерных наук имени А.М. Прохорова;

2015 г. - юбилейная медаль I степени "За заслуги перед Южным федеральным университетом";

2016 г. - медаль "10 Юбилейной конференции "Перспективные системы и задачи управления".

Биография

Гайдук Анатолий Романович родился 11.10.1939 года в Краснодарском крае. В 1966 году окончил Таганрогский радиотехнический институт, факультет автоматики и вычислительной техники, квалификация «инженер-электрик» по специальности «Автоматика и телемеханика». В 1966-1969 гг. обучался в аспирантуре ЛЭТИ, там же защитил кандидатскую диссертацию в 1970 году.

В ТРТИ работает с 1966 года.

В 1973-1974 гг. находился в научной командировке в США, г. Амхерст, Массачусетский университет. В 1980-1982 гг. работал преподавателем в Политехническом институте штата Огун г. Абекута, Нигерия.

В 1987 году защитил докторскую диссертацию по специальности «Системный анализ и автоматическое управление».

В настоящее время доктор технических наук, профессор, ведущий научный сотрудник Научно-исследовательского института робототехники и процессов управления в ЮФУ.

Действительный член Академии инженерных наук им. А.М. Прохорова

2006 г. - медаль им. М.С. Рязанского Федерации космонавтики РФ;

2011 г. - почетная медаль ТРТУ "За заслуги перед университетом";

2015 г. - медаль Академии инженерных наук имени А.М. Прохорова;

2015 г. - юбилейная медаль I степени "За заслуги перед Южным федеральным университетом";

2016 г. - медаль "10 Юбилейной конференции "Перспективные системы и задачи управления".

Членство в профессиональных и академических сообществах.

Преподаваемые дисциплины:

Теория автоматического управления (часть 1, часть 2)

Актуальность "Теории автоматического управления" обусловлена применением систем автоматического управления во всех областях человеческой деятельности. Её основные понятия связаны с математическими моделями и методами описания (уравнения в переменных состояния, уравнения вход-выход, передаточные функции, частотные характеристики) САУ; методами анализа свойств (управляемости, наблюдаемости, полноты, управляемости, инвариантности, грубости, робастности и идентифицируемости) объектов и систем; методами синтеза и исследования качества систем автоматического управления.

Адаптивные системы управления

Во многих случаях, в особенности, в промышленном производстве математические модели объектов управления известны неточно, что делает актуальными анализ и синтез адаптивных систем управления. В курсе изучаются системы прямого адаптивного управления, адаптивные системы с

моделью, адаптивные системы с идентификацией, в частности, самоорганизующиеся, и экстремальные адаптивные системы управления.

Теория и методы многомерных систем управления

Сложные технические объекты для своего управления требуют применения многомерных систем автоматического управления (МСАУ), теория анализа и синтеза которых значительно сложнее обычных, одномерных САУ. В курсе Т и МСУ изучаются многомерные математические модели, взаимосвязи между ними; особенности методов анализа различных свойств МСАУ, в частности полноты и устойчивости. Выделяются автономные в смысле И.П. Вознесенского и связанные МСАУ.

Методы аналитического синтеза САУ

В настоящее время в связи с развитием компьютерных информационных технологий актуальными становятся аналитические методы синтеза как одномерных, так и многомерных САУ. В курсе рассматриваются оригинальные авторские методы аналитического синтеза САУ с применением нового принципа управления: по выходу и воздействиям, который является обобщением управлений по отклонению, по состоянию и по воздействиям. В многомерном случае применяется декомпозирующее управление. Эти методы позволяют синтезировать как одномерные, так и многомерные САУ с заданными показателями качества в переходном и в установившемся режимах. В нелинейном случае рассматривается применение аналитического метода синтеза систем управления, базирующегося на квазилинейных моделях объектов

Идентификация и диагностика средств автоматизации технологических процессов и производств

В курсе рассматриваются методы идентификации объектов автоматизации, технологических процессов и производств, а также методы диагностики непрерывных и цифровых средств автоматизации. Основное внимание уделяется аналитическим методам обработки идентификационной информации с применением современных компьютерных технологий.

Научные направления:

Информатика; кибернетика

Автоматизированные системы управления

Профессиональные навыки

Разработка математических моделей динамических систем, системный подход, численные методы, методы идентификации и диагностики, нечеткая логика, дифференциальное и интегральное исчисление, формализм Ньютона-Эйлера.

Настройка параметров классических регуляторов СУ. Теория линейных и нелинейных систем, анализ устойчивости систем, методы оптимизации, аналитический синтез линейных систем, нелинейная теория управления.

Разработка алгоритмов управления техническими объектами. Исследование кинематики и динамики, разработка плана эксперимента, теория алгоритмов, численные методы, методы искусственного интеллекта, классические методы управления.

Проектирование взаимодействия в группах роботов. Мультиагентные системы, целераспределение, итерационные методы, распределенные и динамические системы, самоорганизация.

Проекты:

Грант РФФ N 16-19-00001. Теоретические основы и методы разработки интеллектуальных систем распределенного управления автономными группами роботов. 2016-2019 гг. – Гайдук А. Р. - Исполнитель.

Грант РФФИ N 16-58-00226 Бел_а Разработка алгоритмов адаптивного управления робототехническими механизмами параллельной структуры на основе принципов самоорганизации многоагентных систем года 2016-2017 Руководитель Капустян С.Г. Гайдук А. Р. - Исполнитель. Сумма 1000000 на 1-й год НИИ МВУС

Грант РФФИ N 16-08-00013 А Разработка метода двухконтурной адаптации систем позиционно-траекторного управления с использованием робастных

наблюдателей возмущений и эталонных моделей. Три года 2016-2018. Сумма 800000,00 Руководитель Медведев М.Ю. Гайдук А. Р. - Исполнитель.

Грант РФФИ N 17-29-07054 Разработка методов децентрализованного планирования поведения коалиций мобильных интеллектуальных роботов при их применении в условиях ограниченных коммуникаций. Три года 2017-2019. Сумма 2300000,00 Руководитель Иванов Донат Яковлевич. Гайдук А.Р. – Исполнитель.

УКАЗАТЕЛЬ ПЕЧАТНЫХ ТРУДОВ

В указателе печатных трудов доктора технических наук, профессора, доцента, материал расположен по разделам: монографии (учебно-методические работы), статьи из неперIODических сборников, продолжающихся изданий, статьи из периодических изданий, авторские свидетельства, патенты. В указатель включено около 300 печатных научных и учебных изданий. Составители указателя приносят свои извинения за неполноту сведений о печатных изданиях.

БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ УКАЗАТЕЛЬ ПЕЧАТНЫХ ТРУДОВ

Монографии

Учебно-методические работы

1. 681.516(075) №0065-ж
А 224
Автоматическое управление многосвязными и многорежимными системами : (учеб. пособие): [для студ. спец. 21.01, 22.05, 22.02, 22.03] / ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т; сост.: А. А. Колесников [и др.]. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1989. - 49 с.: ил. - Библиогр.: с. 49 (18 назв.).

2. 681.51(075)
Г 142
Гайдук, А. Р. Автоматизированные информационно-управляющие системы: учеб. пособие для студ. вузов / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко. - М.: Учебная литература, 2007. - 148 с.: ил. - Библиогр.: с. 137-138 (18 назв.).

3. 62-50
Г 142
Гайдук, А. Р. Алгебраические методы анализа и синтеза систем автоматического управления / А. Р. Гайдук; отв. ред. А. А. Колесников; Северо-Кавказский науч. центр ВШ. - Ростов н/Д: Изд-во РГУ, 1988. - 208 с.: ил. - (Актуальные проблемы науки). - Библиогр.: с. 203-204 (23 назв.).

4. 681.51
Г 142
Гайдук, А. Р. Математические основы теории систем автоматического управления / А. Р. Гайдук. - М.: Испо-Сервис, 2002. - 151 с.: ил. - (Серия "СКСА" / под ред. А. С. Ключева). - Библиогр.: с. 150 (15 назв.).
5. Гайдук, А. Р. Математические методы анализа и синтеза динамических систем / А. Р. Гайдук. - Saarbrücken, Deutschland : Lap Lambert Academic Publishing, 2015. - 251 с.: ил.
6. 681.51(075)
Г 147
Гайдук, А. Р. Непрерывные и дискретные динамические системы : учеб. пособие для студ. [вузов] / А. Р. Гайдук. - М.: Учебная литература, 2004. - 247 с.: ил. - Библиогр.: с. 246 (15 назв.).
7. 681.51(075)
Г 147
Гайдук, А. Р. Основы теории систем автоматического управления: учеб. пособие для студ. вузов / А. Р. Гайдук. - 2-е изд., перераб. и доп. - М.: Учебная литература, 2005. - 407 с. : ил. - Библиогр.: с. 403-404 (27 назв.).
8. 681.51(07) №4316-1
Г 142
Гайдук, А. Р. Практикум по теории автоматического управления: учеб. пособие: для студ. всех форм обуч. Ч. 1 / А. Р. Гайдук, Т. А. Пьявченко; ТТИ ЮФУ, ФАВТ, Каф. САУ. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2008. - 126 с.: ил., табл. - Библиогр.: с. 123 (5 назв.).

9. 681.51(07) №4316-2-ж
Г 142
Гайдук, А. Р. Практикум по теории автоматического управления: учеб. пособие: для студ. всех форм обуч. Ч. 2 / А. Р. Гайдук; ТТИ ЮФУ, ФАВТ, Каф. САУ. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2008. - 102 с.: ил. - Библиогр. в конце тем.
10. 62-501.7 №0291-ж
Г 142
Гайдук, А. Р. Применение пространства состояния к исследованию систем автоматического управления: [учеб. пособие] / А. Р. Гайдук ; ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1979. - 98 с.: ил. - Библиогр.: с. 95-96 (29 назв.).
11. 62-503.53(07) №0064-ж
Г 142
Гайдук, А. Р. Руководство к лабораторным работам по курсу "Следящие системы и регуляторы" / А. Р. Гайдук, Д. Н. Панов; ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1973. - 34 с.: ил. - Библиогр. в конце лаб. раб.
12. 681.51(076) №4055
Г 142
Гайдук, А. Р. Сборник задач с решениями на ЭВМ по теории автоматического управления: учеб. пособие для вузов по спец. "Автоматизация технологических процессов и производств" (энергетика) (направл. "Автоматизированные технологии и производства") / А. Р. Гайдук, В. Е. Беляев, Т. А. Пьявченко; под ред. А. Р. Гайдук; ТТИ ЮФУ, ФАВТ, Каф. САУ. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2007. - 466 с.: ил. - Библиогр.: с. 460-461 (18 назв.).

13. 681.51 №4001
Г 142
Гайдук, А. Р. Системы автоматического управления: примеры, анализ и синтез / А. Р. Гайдук; ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - 414 с.: ил. - Библиогр.: с. 410-411 (27 назв.).
14. 004.896
Г 147
Гайдук, А. Р. Системы группового управления интеллектуальными роботами: учеб. пособие для вузов: [для аспирантов спец. 05.02.05 – "Роботы, мехатроника и робототехнические системы", а также магистрантов и студ. старших курсов направл. 220200 "Автоматизация и управление"] / А. Р. Гайдук, И. А. Каляев, С. Г. Капустян ; ЮФУ, Южный научный центр РАН, Каф. ИМС. - Таганрог: Изд-во ЮФУ, 2012. - 117 с.: ил. - Библиогр.: с. 115-117 (27 назв.).
15. 681.51
Г 142
Гайдук, А. Р. Теория автоматического управления / А. Р. Гайдук; ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - 208 с.: ил. - Библиогр.: с. 204-205 (24 назв.).
16. 681.51(075)
Г 142
Гайдук, А. Р. Теория автоматического управления в задачах и примерах с решениями в MATLAB: учеб. пособие для студ. вузов / А. Р. Гайдук, В. Е. Беляев, Т. А. Пьявченко. - 2-е изд., испр. – СПб.: Лань, 2011. - 463 с.: ил. - Библиогр.: с. 459 (18 назв.).

17. 681.51
Г 142
Гайдук, А. Р. Теория и методы аналитического синтеза систем автоматического управления (полиномиальный подход) / А. Р. Гайдук. - М.: Физматлит, 2012. - 357 с. - Библиогр.: с. 354-357 (61 назв.).
18. 681.51(07) №1924-ж
И 889
Исследование системы с цифровым управлением : рук-во к лаб. раб. по курсу "Теория автоматического управления" : для студ. спец. 21.01, 22.01, 22.02 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1993. - 10 с.: ил. - Подстроч. примеч. - Библиогр.: с. 9 (2 назв.).
19. 621.865.8
К 179
Каляев, И. А. Модели и алгоритмы коллективного управления в группах роботов / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян. - М.: Физматлит, 2009. - 278 с.: ил. - Библиогр.: с. 267-278 (178 назв.).
20. 621.865.8
К 179
Каляев, И. А. Однородные нейрноподобные структуры в системах выбора действий интеллектуальных роботов / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук. - М.: Янус-К, 2000. - 280 с. - Библиогр.: с. 278-279 (38 назв.).

21. 621.865.8
К 179
Каляев, И. А. Распределенные системы планирования действий коллективов роботов / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян; под общей ред. И. А. Каляева. - М.: Янус-К, 2002. - 291 с.: ил. - Библиогр.: с. 288-291 (42 назв.).
22. 62-505(075) №1453-ж
К 603
Колесников, А. А. Синтез оптимальных систем управления при наличии воздействий : учеб. пособие / А. А. Колесников, А. Р. Гайдук, В. В. Бирко ; ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1988. - 49 с.: ил. - Библиогр.: с. 48-49 (9 назв.).
23. 681.51(043)
Л 228
Ланская, А. А. Разработка и исследование нелинейных регуляторов и наблюдателей на основе квазилинейного подхода: дис. ... к.т.н.: 05.13.05, 05.13.01 / А. А. Ланская; науч. рук. А. Р. Гайдук; ТРТУ. - Таганрог, 2005. - 160 с.: ил. - Библиогр.: с. 148-156 (105 назв.).
24. 681.3.06(043)
Л 228
Ланская, А. А. Разработка и исследование нелинейных регуляторов наблюдателей на основе квазилинейного подхода: автореф. ... к.т.н.: 05.13.05, 05.13.01 / А. А. Ланская; науч. рук. А. Р. Гайдук; [ТРТУ], Каф. САУ. - Таганрог, 2005. - 16 с.: ил. - Библиогр.: с. 15-16 (6 назв.).

25. 681.51(043)

М 42

Медведев, М. Ю. Разработка метода синтеза робастных систем управления динамическими объектами в условиях неопределенности: дис. ... к.т.н.: 05.13.01 / Медведев, Михаил Юрьевич; науч. рук. А. Р. Гайдук; ТРТУ. - Таганрог, 1999. - 178 с.: схем. - Библиогр.: с. 153-163 (123 назв.).

26. 681.51(043)

М 42

Медведев, М. Ю. Разработка метода синтеза робастных систем управления динамическими объектами в условиях неопределенности : автореф. ... к.т.н.: 05.13.01 / Медведев, Михаил Юрьевич; науч. рук. А. Р. Гайдук; [ТРТУ]. - Таганрог, 1999. - 19 с.: ил. - Библиогр.: с. 18-19 (8 назв.).

27. 681.583(07) №1585-ж

М 545

Методические указания по выполнению курсовой работы "Динамический расчет оптимальной следящей системы" по курсу "Теория автоматического управления": для студ. спец. 1907, 2101, 2201, 2202 / ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1994. - 27 с.: ил. - Прил.: с. 26-27. - Библиогр.: с. 25-26 (5 назв.).

28. 62-50(07) №0263-ж
М 545
Методические указания по курсу "Теория автоматического управления". Ч. 1: Уравнение систем автоматического управления в пространстве состояния / А. Р. Гайдук; ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1978. - 46 с.: ил. - Библиогр.: с. 45 (15 назв.).
29. 62-50(07) №0262-ж
М545
Методические указания по курсу "Теория автоматического управления". Ч. 2: Основы анализа систем автоматического управления в пространстве состояния / ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1978. - 39 с.: ил. - Библиогр.: с. 38 (8 назв.).
30. 62-50(07) №1030-ж
М 545
Методические указания по программному обеспечению динамического синтеза систем автоматического управления по курсам "Теория автоматического управления, следящие системы и регуляторы": для студ. спец. 0606 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т; сост.: В. Е. Беляев [и др.]. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1985. - 45 с.: ил. - Библиогр.: с. 44 (15 назв.).

31. 62-503.53(07) №0170-ж
М 545
Методические указания по проектированию следящих систем / ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1976. - 43 с.: ил. - Библиогр.: с. 40 (6 назв.).
32. 681.51(07) №3442-ж
М 545
Методическое руководство к лабораторным работам по курсу "Теория автоматического управления": для студ. всех форм обуч. Ч. 1 / ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: А. Р. Гайдук, Т. А. Пьявченко. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2003. - 46 с.: ил. - Библиогр. в конце лаб. раб.
33. 681.51(07) №3442-2-ж
М 545
Методическое руководство к лабораторным работам по курсу "Теория автоматического управления": для студ. всех форм обуч. Ч. 2 / ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: А. Р. Гайдук, Т. А. Пьявченко. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - 34 с.: ил. - Библиогр. в конце лаб. раб.
34. 681.326.32(07) №1786-ж
М 597
Микропроцессорная реализация дискретно-логического управления на базе УМПУ "Курсор": рук-во к лаб. раб. по курсу "Управляющие вычислительные машины в системах управления": для студ. спец. 2101 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1991. - 17 с.: ил.

35. 004.896(075) №5323
М 744
Модели и методы управления большими группами роботов : учеб. пособие / А. Р. Гайдук [и др.] ; ЮФУ, ИТА, ИРСУ, Каф. Э и М. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2014 (Таганрог). - 106 с.: ил. - Библиогр.: с. 106 (7 назв.).
36. 72
Н 34
Наука и образование на рубеже тысячелетий: сб. научно-исследовательских работ. Вып. 1 / отв. ред. А. Р. Гайдук. - М.: Училиствуз, 2011. - 265 с.
37. 681.51(07) №1714-ж
П 767
Принципы регулирования: рук-во к лаб. раб. по курсу "Теория автоматического управления": для студ. спец. 21.01 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: А. Р. Гайдук [и др.]. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1990. - 19 с.: ил.
38. 658.51.011.5(07) №1671-ж
П 784
Программа, методические указания и контрольные работы по курсу "Автоматизированные системы управления технологическими процессами": для студ. спец. 21.01 заоч. обуч. / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: А. Р. Гайдук [и др.]. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1990. - 34 с.: ил. - Библиогр.: с. 4-5 (13 назв.).

39. 621.865.8(075) №5248

П 936

Проектирование роботов и робототехнических систем: учеб. пособие : [для студ. направл. 221000.62 "Мехатроника и робототехника"] / ЮФУ, ИТА, ИРТСУ, Каф. Э и М; сост.: В. Х. Пшихопов [и др.]. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2014 (Таганрог). - 195 с.: ил. - Библиогр.: с. 187-191 (50 назв.).

40. 62-501.14(047)

Р 177

Разработка алгоритмических методов синтеза оптимальных нелинейных динамических систем управления: отчет о НИР: заключительный / ТРТИ; науч. рук. А. А. Колесников ; отв. исполн.: П. И. Черныш [и др.]. - № темы 4019 ; № ГР 8102533. - Таганрог, 1985. - 80 с.: ил. - Библиогр.: с. 77-80 (45 назв.).

41. 007.5(047)

Р 177

Разработка и исследование методов формализации параметров и моделей принятия решений в нейро-нечетких и адаптивных системах управления на основе современных информационных технологий: отчет о НИР: заключительный / ТТИ ЮФУ ; рук. темы В. И. Финаев ; исполн. А. Р. Гайдук. - Тема № 12154; № ГР 01200710950; Инв. №02201058472. - Таганрог, 2010. - 96 с.: ил. - Библиогр.: с. 91-96 (66 назв.).

42. 681.51(07) №1859-ж

Р 851

Руководство к выполнению лабораторной работы № 2 по курсу "Теория автоматического управления". Моделирование типовых звеньев систем автоматического управления: для студ. спец. 21.01, 19.07, 22.01, 22.02 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: С. А. Бутенков, А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1992. - 13 с.: ил. - Библиогр.: с. 13 (2 назв.).

43. 681.51(07) №2211-ж

Р 851

Руководство к лабораторной работе "Исследование переходных процессов в импульсной системе управления" по курсу "Теория автоматического управления": для студ. спец. 19.07, 21.01, 22.01, 22.04 дневной и БФО / ТРТУ, ФАВТ, Каф. СА; сост.: А. Р. Гайдук, Н. В. Балалаев. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1997. - 15 с.: ил. - Библиогр.: с. 14 (5 назв.).

44. 681.51(07) №0869-ж

Р 851

Руководство к лабораторной работе "Оценивание переменных состояния объектов управления" по курсу "Теория автоматического управления": для студ. спец. 1907, 2101, 2201, 2202, 2204 дневной и БФО / ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1994. - 10 с.: ил. - Библиогр.: с. 10 (3 назв.).

45. 681.51(07) №1931-ж

Р 851

Руководство к лабораторной работе по курсу "Теория автоматического управления". Исследование влияния обратных связей на характеристики динамических звеньев САУ: для студ. спец. 19.07, 21.01, 22.01, 22.02, 22.04 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: Н. В. Балалаев, А. Р. Гайдук, Ю. Г. Сотников. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1993. - 14 с.: ил.

46. 681.51(07) №1858-ж

Р 851

Руководство к лабораторной работе по курсу "Теория автоматического управления". Изучение моделирующей установки АБК-6: для студ. спец. 2101, 1907, 2201, 2202 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. САУ; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1992. - 15 с.: ил.

47. 681.513.3(043)

С 302

Семенов, А. В. Аналитический синтез цифровых следящих систем по заданным показателям качества : дис. ... к.т.н.: 05.13.01 / А. В. Семенов; науч. рук. А. Р. Гайдук; ЮФУ, [ИТА]. - Таганрог, 2013. - 228 с.: ил. - Библиогр.: с. 167-185 (155 назв.).

48. 681.51.075

С 568

Современная прикладная теория управления. Ч. 1: Оптимизационный подход в теории управления / А. А. Красовский [и др.]; под ред. А. А. Колесникова. - М.-Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2000. - 408 с.: ил. - Библиогр. в конце глав.

49. 681.51(075) №0289-ж
У 912
Учебно-методическое пособие по выполнению курсовой работы "Динамический расчет следящих систем" по дисциплине "Теория управления": для студ. спец. 210100 / ТРТУ, ФАВТ, Каф. САУ; сост.: А. Р. Гайдук, Т. А. Пьявченко. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2001. - 19 с.: ил. - Прил.: с. 18-19. - Библиогр.: с. 17 (4 назв.).
50. Червяков Г.Г., Гайдук А.Р. Радиоавтоматика: учебник/ Кисловодский гуманитарно-технический институт; Южный федеральный университет. Кисловодск: Изд-во Кисловодского гуманитарно-технического института, 2017. – 274 с.
51. 621.3
Э 653
Энергосберегающее управление движением поездов с электрической тягой: [монография] / Ю. П. Волощенко [и др.]; под ред. В. Х. Пшихопова; ЮФУ, ИТА. - Таганрог: Изд-во ЮФУ, 2016. - 353 с.: ил. - Библиогр. в конце глав.

Научные публикации в неперiodических изданиях

(научные сборники, книги)

52. Gaiduk A., Gurenko B., Plaksienko E., Shapovalov I., Beresnev M. Development of algorithms for control of motor boat as multidimensional nonlinear object// MATEC Web of Conferences 2. Сер. "2015 2nd International Conference on Mechatronics and Mechanical Engineering, ICMME 2015". - 2015. - P. 104-105.
53. Gaiduk A., Kapustyan S., Shapovalov I. Self-organization in groups of intelligent robots// Advances in Intelligent Systems and Computing. - 2015. - T. 345. - P. 171-181.
54. Gaiduk A., Yorulmaz M., Ruijgrok P.V., Orrit M. Room-temperature detection of a single molecule's absorption by photothermal contrast// Science. - 2010. - T. 330. - P. 353.
55. Gaiduk A.R. A remark on the definition of the characteristic polynomial for a coupled system of ordinary differential equations// Differential Equations. - 1999. - T. 35, N 7. - P. 1008-1010.
56. Gaiduk A.R. An algorithm for self-organizing regulators with extrapolation// Journal of Computer and Systems Sciences International. - 2002. - T. 41, N 3. - P. 389-396.

57. Gaiduk A.R. Analytic design of invariant control systems for one-dimensional plants// Automation and Remote Control. - 1981. - T. 42, N 5. - P. 557.
58. Gaiduk A.R. Design of control systems from transfer functions// Automation and Remote Control. - 1980. - PART 1, N 1. - P. 6.
59. Gaiduk A.R. Design of control systems with a given form of inputs//Automation and Remote Control. - 1984. - T. 45, N 6. - P. 692
60. Gaiduk A.R. Design of nonlinear systems based on the controllable Jordan form// Automation and Remote Control. - 2006. - T. 67 ,№ 7. - P. 1017-1027.
61. Gaiduk A.R. Polynomial design of the stochastic optimal, minimal complexity system// Lecture Notes in Control and Information Sciences. - 1990. - T. 143. - P. 611.
62. Gaiduk A.R. Robust control systems with delay: a synthesis procedure// Automation and Remote Control. - 1997. - T. 58, PART 2. - N 1. - P. 73-81.
63. Gaiduk A.R. Selecting the feedback in control systems of minimum complexity// Automation and Remote Control. - 1990. - T. 51, PART 1. – N 5. - P. 593.

64. Gaiduk A.R., Besklubova K.V., Plaksienko E.A. Analytical design of multivariable control systems by dynamical decomposition method// Journal of Applied Nonlinear Dynamics. - 2014. - T. 3, № 4. - P. 325-332.
65. Gaiduk A.R., Plaksienko E.A., Besklubova K.V. Multivariable dynamic system control under condition of autonomy and coherence// Dynamical Systems. - 2013. - P. 195.
66. Gaiduk A.R., Stojković N.M., Plaksienko E.A. Analytical design of nonlinear control systems // FACTA UNIVERSITATIS. Series: Automatic Control and Robotics. -2016. - Vol. 13. - N 4. - PP. 61-68.
67. Gaiduk A.R., Vershinin Y.A., Jawaid A. A method of synthesis of a multivariable system with decoupled and interconnected channels// IEEE International Symposium on Intelligent Control - Proceedings PROCEEDINGS of the 2003 IEEE International Symposium on Intelligent Control. - Houston, TX. - 2003. - P. 548-552.
68. Gaiduk A.R., Vershinin Y.A., Jawaid A. Algorithm for computer aided optimal control system design// 2002 IEEE International Symposium on Computer Aided Control System Design, CACSD 2002 – Proceedings. - 2002. - P. 187-192.

69. Gaiduk A.R., Vershinin Y.A., Jawaid A. Synthesis of large scale linear distributed systems// IEEE International Symposium on Intelligent Control - Proceedings PROCEEDINGS of the 2003 IEEE International Symposium on Intelligent Control. - Houston, TX. - 2003. - P. 559-564.
70. Gaiduk A.R., Vershinin Y.A., West M.J. Neural networks and optimization problems// IEEE Conference on Control Applications - Proceedings Proceedings of the 2002 IEEE International Conference on Control Applications, sponsors: IEEE Control Systems Society. - Glasgow, 2002. - P. 37-41.
71. Gajduk A.R. On the control of mimo plants// Tuliao gongye. - 1998. - T. 28, N 11. - P. 22-31.
72. Prokopenko N.N., Budyakov P.S., Butyrlagin N.V., Gaiduk A.R. The synthesis of the correction circuit of the high speed sensors of the physical quantities and current-voltage converters with the parasitic capacitance// Proceedings of IEEE East-West Design and Test Symposium, EWDTS 2014. - 2014. - P. 702-704.
73. Prokopenko N.N., Bugakova A.V., Gaiduk A.R. Method of op-amp speeding increase, basing on introduction of the nonlinear differentiating circuit// Moscow Workshop on Electronic and Networking Technologies, MWENT 2018 - Proceedings 1. - 2018. - P. 1-6.

74. Prokopenko N.N., Bugakova A.V., Gaiduk A.R. Transients in the operational amplifier with a square-law transfer characteristic of the compensating capacitor driver// Moscow Workshop on Electronic and Networking Technologies, MWENT 2018 - Proceedings 1. - 2018. - P. 7-15.
75. Prokopenko N.N., Butyrlagin N.V., Pakhomov I.V., Gaiduk A.R. The synthesis of compensation circuits of parasitic capacitances of the output circuit of classical broadband amplifiers of signal and telecommunications systems// 2015 International Siberian Conference on Control and Communications, SIBCON 2015 – Proceedings. - 2015. - P. 714-718
76. Prokopenko N.N., Gaiduk A.R., Bugakova A.V. Research of Operational Amplifiers with Nonlinear Drivers of Correction Capacity. Proceedings Of IEEE East-West design & Test Symposium (EWDTS 2017) Novi Sad, Serbia, September 29 ;Oktober 2. - 2017. - PP. 637-640.
77. Pshikhopov V., Medvedev M., Gaiduk A. Control method for vehicles on base of natural energy recovery// Applied Mechanics and Materials. - 2014. - T. 670-671. - P. 1330-1336.
78. Pshikhopov V., Medvedev M., Gaiduk A., Belyaev V., Fedorenko R., Krukhmalev V. Position-trajectory control system for robot on base of airship// Proceedings of the IEEE Conference on Decision and Control Cep. "2013 IEEE 52nd Annual Conference on Decision and Control, CDC 2013".- 2013. - P. 3590-3595.

79. Pshikhopov V., Medvedev M., Gaiduk A., Kolesnikov A. Control method for heterogeneous vehicle groups control in obstructed 2-D environments// Lecture Notes in Computer Science. - 2016. - T. 981. - P. 40-47.
80. Pshikhopov V., Medvedev M., Gaiduk A., Neydorf R., Belyaev V., Fedorenko R., Krukhmalev V. Mathematical model of robot on base of airship// Proceedings of the IEEE Conference on Decision and Control Cep. "2013 IEEE 52nd Annual Conference on Decision and Control, CDC 2013". - 2013. - P. 959-964.
81. Pshikhopov V.K., Medvedev M.Y., Gaiduk A.R., Fedorenko R.V., Krukhmalev V.A., Gurenko B.V. Position-Trajectory control system for unmanned robotic airship// IFAC Proceedings Volumes (IFAC-PapersOnline). - 2014. - P. 953-958.
82. Pshikhopov V.K., Medvedev M.Y., Gaiduk A.R., Gurenko B.V. Control system design for autonomous underwater vehicle// Proceedings - 2013 IEEE Latin American Robotics Symposium, LARS 2013. - 2013. - P. 77-82.
83. Pshikhopov V.Kh., Medvedev M.Yu., Gaiduk A.R. Control method for vehicles on base of natural energy recovery// Applied Mechanics and Materials. - 2013. - T. 670-671. - P. 1330.

84. Андриющенко К.С., Гайдук А.Р. Синтез управления степенью расширения газа воздушно-реактивного двигателя// Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017): сборник трудов VI Всероссийской научной конференции молодых ученых, аспирантов и студентов "Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017)". – Ростов-на-Дону, Геленджик: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 20-24.

85. 007.5(06)

В 85

Гайдук, А. Р. Перемещение объекта вдоль заданной траектории / А. Р. Гайдук, И. О. Шаповалов // Всероссийская мультиконференция по проблемам управления (3-8 октября 2011 г., пос. Дивноморское, Геленджик, Россия). Четвертая Всероссийская мультиконференция по проблемам управления (МКПУ-2011): Материалы 4-й Всероссийской мультиконференции (3-8 октября 2011 г., с. Дивноморское, Геленджик, Россия). - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2011. - Т. 1. - С. 271-273. - Библиогр.: с. 273 (3 назв.). - 3 рис.

86. 007.5(06)

В 85

Гайдук, А. Р. Координирующее управление многомерными мехатронными системами / А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // Всероссийская мультиконференция по проблемам управления (3-8 октября 2011 г., пос. Дивноморское, Геленджик, Россия). Четвертая Всероссийская мультиконференция по проблемам управления (МКПУ-2011): Материалы 4-й Всероссийской мультиконференции (3-8 октября 2011 г., с. Дивноморское, Геленджик, Россия). - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2011. - Т. 2. - С. 39-41. - Библиогр.: с. 41 (4 назв.).

87. Гайдук А.Р., Капустян С.Г., Медведев М.Ю., Дьяченко А.А., Шаповалов И.О. Интеллектуальное управление мобильными роботами в условиях неопределенности// Десятая Всероссийская мультikonференция по проблемам управления (МКПУ-2017): материалы 10-й Всероссийской мультikonференции в 3-х томах./ Ответственный редактор: И.А. Каляев. – Таганрог: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 253-255.
88. Гайдук А.Р., Плаксиенко Е.А. Редукция и робастность систем управления роботом // "Перспективные системы и задачи управления": Материалы 11 Всероссийской научно-практической конференции. - Ростов на Дону: Изд-во ЮФУ, 2016. – Т.2. - С. 240-241.
89. Гайдук, А. Р. Автономная система управления газотурбинным приводом газоперекачивающего агрегата / А. Р. Гайдук, К. В. Бесклубова // XXV Международная научная конференция "Математические методы в технике и технологиях - ММТТ-25": сб. трудов: в 10 т. - Саратов: Изд-во СГТУ им. Ю. А. Гагарина, 2012. - Т. 10. - С. 14-16.
90. Гайдук, А. Р. Решение транспортной задачи группой роботов / А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян, И. О. Шаповалов // Материалы конференции "Управление в технических, эргатических, организационных и сетевых системах (УТЭОСС-2012)". - СПб.: ГНЦ "ОАО ЦНИИ "Электроприбор", 2012. - С. 714-717.

91. Гайдук, А. Р. Самоорганизующиеся оптимальные регуляторы с экстраполяцией / А. Р. Гайдук // Труды выездной сессии Отделения электроники РАН (Ессентуки 2005). - Шахты: ЮРГУЭС, 2005. - С. 117-124.
92. Гайдук, А. Р. Структура и алгоритмы распределенной системы управления движением группы роботов / А. Р. Гайдук, И. О. Шаповалов // Материалы Восьмой научно-практической конференции "Перспективные системы и задачи управления": сборник. - Таганрог: Изд-во ГТИ ЮФУ, 2013. - С. 111-116. - Библиогр.: с. 115-116 (9 назв.). - 3 рис., 1 табл.
93. Гайдук, А. Р. Управляемая форма Жордана нелинейных дискретных объектов / А. Р. Гайдук // Труды 2-й международной научной конференции "Аналитическая теория автоматического управления и ее приложения": тезисы докладов. - Саратов: СГТУ, 2005. - С. 8-11
94. Дьяченко А.А., Гайдук А.Р., Шабанов В.Б. Способ представления заданий в гетерогенной группе беспилотных летательных аппаратов с сетцентрической организацией системы управления// В книге: Десятая Всероссийская мультиконференция по проблемам управления (МКПУ-2017): материалы 10-й Всероссийской мультиконференции: в 3 томах./ Ответственный редактор И.А. Каляев. – Таганрог: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 172-174.

95. 621.37/39(06)

И 73

Гайдук, А. Р. Распределенная система управления коллективом роботов / А. Р. Гайдук, Ю. А. Вершинин, С. Г. Капустян // Таганрогский радиотехнический университет. Интеллектуальные и многопроцессорные системы: материалы междунар. науч.-техн. конф. - Таганрог-Донецк: Изд-во ТРТУ, 2005. - Т. 2. - С. 182-185

96. 621.865.8

И 73

Принципы организации больших коллективов роботов / И. А. Каляев [и др.] // Интеллектуальные робототехнические системы - 2001. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2001. - С. 178-181. - Библиогр.: 3 назв.

97. 681.3x5(06)

И 741

Бесклубова, К. В. Независимое управление каналами многомерного объекта / К. В. Бесклубова; ТТИ ЮФУ; рук. А. Р. Гайдук // "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. IX Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление". - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2011. - С. 116-117. - Библиогр.: 2 назв.

98. 681.3x5(06)

И 741

Бесклубова, К. В. Области линейности системы с ограничением на управление / К. В. Бесклубова, А. Р. Гайдук; ТТИ ЮФУ, ФАВТ // "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. X Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление (ИТСАиУ-2012)": сб. трудов: в 5 т. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - Т. 2. - С. 207-209. - Библиогр.: с. 209 (3 назв.).

99. 681.3x5(06)

И 741

Иванова, Д. Ю. Модель двухзвенного робота / Д. Ю. Иванова; ТТИ ЮФУ; рук. А. Р. Гайдук // "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. IX Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление". - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2011. - С. 138-139. - Библиогр.: 1 назв.

100. 681.3x5(06)

И 741

Гайдук, А. Р. Пример решения задачи синтеза нелинейной системы на основе управляемой формы Жордана / А. Р. Гайдук, А. А. Мельниченко; ТТИ ЮФУ, ФАВТ // "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. X Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление (ИТСАиУ-2012)": сб. трудов: в 5 т. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - Т. 3. - С. 51-53.

101. 681.3x5(06)

И 741

Гайдук, А. Р. Селективно-инвариантное управление с применением цифрового сервопривода HSR-8498НВ / А. Р. Гайдук, Д. Ю. Иванова; ТТИ ЮФУ, ФАВТ // "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. X Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление (ИТСАиУ-2012)": сб. трудов: в 5 т. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - Т. 3. - С. 50-51. - Библиогр.: с. 51 (2 назв.).

102. 681.3x5(06)

И 741

Перспективы развития систем искусственного интеллекта / В. И. Финаев [и др.]; ТТИ ЮФУ, НОЦ "Интеллектуальные системы управления"// "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. X Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление (ИТСАиУ-2012)": сб. трудов: в 5 т. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - Т. 3. - С. 78-81. - Библиогр.: с. 80-81 (12 назв.).

103. 681.3x5(06)

И 741

Иванова, Д. Ю. Корректоры коэффициента мощности / Д. Ю. Иванова, А. Р. Гайдук; ТТИ ЮФУ, ФАВТ // "Информационные технологии, системный анализ и управление", всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов. X Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Информационные технологии, системный анализ и управление (ИТСАиУ-2012)": сб. трудов: в 5 т. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - Т. 3. - С. 95-96. - Библиогр.: с. 96 (2 назв.).

104. Каляев, И. А. Самоорганизующиеся распределенные системы управления группами интеллектуальных роботов, построенные на основе сетевой модели / И. А. Каляев, С. Г. Капустян, А. Р. Гайдук // Управление большими системами. Специальный выпуск "Сетевые модели в управлении". - М.: ИПУ РАН, 2010. - № 30-1. - С. 605-639.

105. 681.3x5(06)

К 637

Гайдук, А. Р. Идентификация динамических объектов по оценкам производных наблюдаемых сигналов / А. Р. Гайдук, М. Ю. Медведев // "Компьютерные технологии в инженерной и управленческой деятельности", всероссийская научно-техническая конференция с международным участием. Компьютерные технологии в инженерной и управленческой деятельности. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2000. - С. 222-226. - Библиогр.: 9 назв.

106. 681.3x5(06)

К 637

Медведев, М. Ю. Синтез систем управления в неопределенной модели / М. Ю. Медведев, А. Р. Гайдук // "Компьютерные технологии в инженерной и управленческой деятельности", всероссийские научно-технические конференции с международным участием. Компьютерные технологии в инженерной и управленческой деятельности. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1998. - Ч. 2. - С. 30-32. - Библиогр.: с. 32 (5 назв.).

107. Медведев, М. Ю. Построение самоорганизующихся систем управления в условиях неопределенности / М. Ю. Медведев, А. Р. Гайдук // Аналитические методы анализа и синтеза регуляторов: сборник. - Саратов, 2000. - С. 30-43.
108. 007.5(06)
М 431
Божич, В. И. Декомпозиция задачи оптимизации выбора действий интеллектуального мобильного робота / В. И. Божич, А. Р. Гайдук // Международная научная конференция "Искусственный интеллект-2000" (11-16 сентября 2000 г., пос. Кацивели, Крым, Украина): тезисы докладов. Искусственный интеллект-2000. Штучний інтелект-2000. Artificial intelligence-2000: тезисы докладов международной научной конференции (11-16 сентября 2000 г., пос. Кацивели, Крым, Украина). - Таганрог-Донецк, 2000. - С. 126-127. - Библиогр.: с. 127 (2 назв.).
109. 62-501.72
М 545
Гайдук, А. Р. Автоматизированная система проектирования управляющих устройств / А. Р. Гайдук, В. В. Бирко // Методы построения алгоритмических моделей сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1986. - Вып. 6. - С. 96-99.
110. 658.51.011.5
М 545
Крутчинский, С. Г. Синтез комбинированных систем при неполной информации о воздействиях / С. Г. Крутчинский, А. Р. Гайдук // Методы автоматизации проектирования, программирования и моделирования: междувед. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1982. - Вып. 3. - С. 133-136.

111. 658.51.011.5

М 545

Гайдук, А. Р. О принципах построения структуры систем управления / А. Р. Гайдук // Методы автоматизации проектирования, программирования и моделирования: междувед. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1982. - Вып. 3. - С. 123-128.

112. 621.869.8(06)

М 55

Гайдук, А. Р. Абсолютная инвариантность мехатронных систем к неизмеряемым возмущениям / А. Р. Гайдук // "Мехатроника, автоматизация, управление МАУ-2009", международная научно-техническая конференция. Материалы международной научно-технической конференции "Мехатроника, автоматизация, управление МАУ-2009". - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2009. - С. 37-39. - Библиогр.: 2 назв.

113. 621.869.8(06)

М 55

Гайдук, А. Р. Математическая модель моментного электропривода с малым углом поворота / А. Р. Гайдук, Ю. А. Геложе, А. В. Семенов // "Мехатроника, автоматизация, управление МАУ-2009", международная научно-техническая конференция. Материалы международной научно-технической конференции "Мехатроника, автоматизация, управление МАУ-2009". - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2009. - С. 276-278. - Библиогр.: 1 назв.

114. 621.869.8(06)

М 55

Каляев, И. А. Проблемы интеллектуального управления мультиробототехническими системами / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // "Мехатроника, автоматизация, управление МАУ-2009", международная научно-техническая конференция. Материалы международной научно-технической конференции "Мехатроника, автоматизация, управление МАУ-2009". - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2009. - С. 190-194. - Библиогр.: 3 назв.

115. 621.869.8(06)

М 55

Один из методов повышения надежности и точности наведения главного подъема мостового крана / А. Р. Гайдук [и др.] // Мехатроника, автоматизация, управление. МАУ-2007: Международная научно-техническая мультikonференция "Проблемы информационно-компьютерных технологий и мехатроники" (ИКТМ-2007). Мехатроника, автоматизация, управление. МАУ-2007: материалы Международной научно-технической конференции, 24 сентября-29 сентября 2007, с. Дивноморское, Геленджик, Россия. - Таганрог-М.: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2007. - С. 365-371. - 5 рис.

116. 72

Н 34

Гайдук, А. Р. Самоорганизующийся алгоритм действий интеллектуальных автономных роботов / А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // Наука и образование на рубеже тысячелетий: сборник научно-исследовательских работ - М.: Училиствуз, 2011. - Вып. 1. - С. 5-15. - Библиогр.: с. 15 (5 назв.).

117. 72
Н 34
Гайдук, А. Р. Управление распределенной системой с неопределенными взаимосвязями / А. Р. Гайдук // Наука и образование на рубеже тысячелетий: сборник научно-исследовательских работ. - М.: Училиствуз, 2011. - Вып. 1. - С. 23-35. - Библиогр.: с. 34-35 (6 назв.).
118. 72
Н 34
Дрокин, Д. С. Идентификация дискретных систем по марковским параметрам / Д. С. Дрокин, А. Р. Гайдук // Наука и образование на рубеже тысячелетий: сборник научно-исследовательских работ. - М.: Училиствуз, 2011. - Вып. 1. - С. 35-42. - Библиогр.: с. 41-42 (4 назв.).
119. 72
Н 34
Плаксиенко, Е. А. Оценка переменных состояния линейных систем / Е. А. Плаксиенко, А. Р. Гайдук // Наука и образование на рубеже тысячелетий: сборник научно-исследовательских работ. - М.: Училиствуз, 2011. - Вып. 1. - С. 51-58. - Библиогр.: с. 57-58 (7 назв.).
120. 72
Н 34
Семенов, А. А. Синтез цифрового устройства управления следящей системы по заданным показателям качества / А. А. Семенов, А. Р. Гайдук // Наука и образование на рубеже тысячелетий: сборник научно-исследовательских работ. - М.: Училиствуз, 2011. - Вып. 1. - С. 65-74. - Библиогр.: с. 74 (3 назв.).

121. 681.51(06)

П 781

Семенов, А. В. Синтез устройства управления следящей системы по заданным показателям качества / А. В. Семенов, А. Р. Гайдук; ТТИ ЮФУ, Каф. САУ // "Проблемы современной системотехники", международная научно-техническая и научно-методическая интернет-конференция в режиме off-line. Материалы 4-ой Международной научно-технической и научно-методической интернет-конференции в режиме off-line "Проблемы современной системотехники" (30 октября 2010, г. Таганрог): сб. трудов конференции. - Таганрог: Изд-во ООО "Антон", 2010. - С. 66-70. - Библиогр.: с. 70 (3 назв.). - 4 рис.

122. 658.51.011.5(06)

П 781

Гайдук, А. Р. Влияние начальных условий на устойчивость системы с ограниченным управлением / А. Р. Гайдук, К. В. Бесклубова // Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2012), всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов (16-17 ноября 2012 г., г. Геленджик): сб. трудов. Всероссийская научная конференция молодых ученых, аспирантов и студентов "Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2012)". – Ростов-на-Дону, Геленджик: Изд-во ЮФУ, 2012. - С. 31-35. - Библиогр.: с. 35 (3 назв.). - 1 рис.

123. Пшихопов, В. Х. Оптимизация движения поезда по критерию энергозатрат / В. Х. Пшихопов, А. Р. Гайдук, М. Ю. Медведев // Труды первой научно-технической конференции "ИСУЖТ-2013" (г. Москва, 21-22 октября 2013 г.). – М. - 2013. - Ч. 1. – С. 89-92.

124. Репин В.Ю., Гайдук А.Р. Управление движениями группы БЛА// Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017): сборник трудов VI Всероссийской научной конференции молодых ученых, аспирантов и студентов "Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017)". – Ростов-на-Дону, Геленджик: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 79-85.

125. 74.58

Р 584

Щукин, П. И. Использование основных законов электротехники для определения интеллектуальных моделей распределения электроэнергии в сети / П. И. Щукин; ТРТУ, Каф. САУ; науч. рук. А. Р. Гайдук // "Робототехника, мехатроника и интеллектуальные системы", первая всероссийская научная конференция студентов и аспирантов (с международным участием). Первая всероссийская научная конференция студентов и аспирантов (с международным участием) "Робототехника, мехатроника и интеллектуальные системы" (13-14 октября): материалы конференции. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2005. - С. 237-238. - Библиогр.: с. 238 (2 назв.).

126. 62-501.12(07) №0086-ж

Р 851

Руководство к лабораторной работе "Система модального управления с наблюдателем состояния" по курсу "Теория автоматического управления" : для студ. спец. 2101 / ТРТИ, ФАВТ, Каф. А и Т; сост. А. Р. Гайдук. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1989. - 12 с.: ил. - Библиогр.: с. 10 (4 назв.).

127. Семенов, А. В. Синтез дискретных управлений неминимально-фазовым объектом / А. В. Семенов, А. Р. Гайдук // Второй международный семинар студентов, аспирантов и ученых "Системный анализ, управление и обработка информации": труды. - Ростов н/Д: Изд-во ДГТУ, 2011. - С. 169-173.
128. Система автономного управления маневрами БЛА. Системный анализ, управление и обработка информации / А. Р. Гайдук [и др.] // Труды 7-го Международного семинара (Ростов-на-Дону, 6.10-12.10.2016 г.) / под общей ред. Р. А. Нейдорфа. - Ростов-на-Дону: ДГТУ, 2016. - С. 210-218.
129. 62-505.5
С 387
Автоматизированная система для измерения и регистрации параметров аэродинамического поля моделей топочно-горелочных устройств / А. Р. Гайдук [и др.] // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1977. - Вып. 3. - С. 123-125.
130. 681.51
С 387
Гайдук, А. Р. Модальное управление объектами с неизвестной моделью / А. Р. Гайдук, М. Ю. Медведев // Синтез алгоритмов сложных систем: межвед. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1997. - Вып. 9. - С. 271-276. - Библиогр.: 5 назв.

131. 681.51

С 387

Беляев, В. Е. Алгоритм минимальной реализации на основе сингулярного разложения / В. Е. Беляев, А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: межвед. темат. науч. сб.- Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1992. - Вып. 8. - С. 16-20. - Библиогр.: 2 назв.

132. 681.51

С 387

Гайдук, А. Р. Автоматическое управление парходом геологического судна / А. Р. Гайдук, Е. Н. Духнич // Синтез алгоритмов сложных систем: межвед. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1992. - Вып. 8. - С. 26-31. - Библиогр.: 4 назв.

133. 681.51

С 387

Гайдук, А. Р. Алгебраический синтез нелинейных стабилизирующих управлений / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: междувед. науч.- техн. сб.- Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1989. - Вып. 7. - С. 15-20.

134. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Об одной возможности синтеза абсолютно инвариантных систем управления / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: междувед. науч.-техн. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1986. - Вып. 6. - С. 13-18. - Библиогр.: с. 128 (3 назв.). - 1 рис.

135. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Об одной форме уравнений систем в переменных состояниях / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: междувед. науч.-техн. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1984. - Вып. 5. - С. 52-55. - Библиогр.: с. 55 (4 назв.).

136. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Синтез дискретных управляющих устройств на основе управления по состоянию и воздействиям / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1981. - Вып. 4. - С. 16-21.

137. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Реализация управления по состоянию и воздействию с помощью микропроцессоров / А. Р. Гайдук, А. А. Касьяненко // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1981. - Вып. 4. - С. 88-90.

138. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. К вопросу определения управляемости и наблюдаемости сложных систем / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1977. - Вып. 3. - С. 30-43.

139. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Достаточный критерий устойчивости нелинейных систем / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1976. - Вып. 2. - С. 82-87. - Библиогр. в конце ст.

140. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Синтез регулируемых систем методом минимальных функций Ляпунова / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. науч. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1976. - Вып. 2. - С. 11-14.

141. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Об устойчивости нелинейных оптимальных систем / А. Р. Гайдук, А. А. Колесников, А. А. Касьяненко // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1974. - Вып. 1. - С. 78-82. - Библиогр.: с. 81-82 (5 назв.). - 1 рис.

142. 62-505.5

С 387

Гайдук, А. Р. Об устойчивости регулируемых систем с одной нелинейностью / А. Р. Гайдук // Синтез алгоритмов сложных систем: межвуз. темат. сб. - Таганрог: Изд-во ТРТИ, 1974. - Вып. 1. - С. 105-111. - Библиогр.: с. 110-111 (7 назв.).

143. 681.3.01

С 409

Гайдук, А. Р. Решенные и нерешенные математические проблемы современной теории управления / А. Р. Гайдук // Системный анализ, управление и обработка информации. Системный анализ, управление и обработка информации: 1-й Межвузовский сб. науч. ст. ДГТУ - ТТИ ЮФУ. - Ростов н/Д: Изд-во ДГТУ, 2007. - С. 18-27. - Библиогр.: с. 27 (15 назв.).

144. 681.3.01

С 409

Гайдук, А. Р. Об устойчивости дифференциальных систем в канонической форме Жордана / А. Р. Гайдук // Системный анализ, управление и обработка информации. Системный анализ, управление и обработка информации: 1-й Межвузовский сб. науч. ст. ДГТУ - ТТИ ЮФУ. - Ростов н/Д: Изд-во ДГТУ, 2007. - С. 28-33. - Библиогр.: с. 33 (4 назв.). - 2 рис.

145. 681.3.01

С 409

Гайдук, А. Р. Приведение уравнений линейных объектов к управляемой форме Жордана / А. Р. Гайдук, А. Н. Лаврентьев // Системный анализ, управление и обработка информации. Системный анализ, управление и обработка информации: 1-й Межвузовский сб. науч. ст. ДГТУ - ТТИ ЮФУ. - Ростов н/Д: Изд-во ДГТУ, 2007. - С. 34-37. - Библиогр.: с. 37 (3 назв.).

146. 681.3.01
С 409
Гайдук, А. Р. Компьютерный анализ электрических цепей / А. Р. Гайдук, Д. С. Дрокин // Системный анализ, управление и обработка информации. Системный анализ, управление и обработка информации: 1-й Межвузовский сб. науч. ст. ДГТУ - ТТИ ЮФУ. - Ростов н/Д: Изд-во ДГТУ, 2007. - С. 217-221. - Библиогр.: с. 221 (3 назв.). - 3 рис.
147. 681.3.01
С 409
Синтез системы управления движениями корабля и батискафа / А. Р. Гайдук [и др.] // Системный анализ, управление и обработка информации. Системный анализ, управление и обработка информации: 1-й Межвузовский сб. науч. ст. ДГТУ - ТТИ ЮФУ. - Ростов н/Д: Изд-во ДГТУ, 2007. - С. 254-258. - Библиогр.: с. 258 (3 назв.). - 4 рис.
148. 621.37/39(06)
Т 133
Гайдук, А. Р. Оценивание производных высокого порядка / А. Р. Гайдук, М. Ю. Медведев // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1999. - № 2 (12). - С. 59.
149. 621.37/39(06)
Т 133
Гайдук, А. Р. Об устойчивости квазилинейных систем / А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - № 1 (36). - С. 46-47. - Библиогр.: 3 назв.

621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Градиентное управление возбуждением генератора постоянного тока / А. Р. Гайдук, А. А. Ланская // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - № 7 (42). - С. 7-14. - Библиогр.: 4 назв.

150. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Новые управляемые формы уравнений динамических систем / А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - № 7 (42). - С. 73-78. - Библиогр.: 5 назв.

151. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Алгоритмическая нелинейная модель энергоблока / А. Р. Гайдук, С. В. Василенко // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - № 7 (42). - С. 106-111. - Библиогр.: 4 назв.

152. 621.37/39(06)

Т 133

Оптическое когерентное гетеродинамирование и детектирование на основе волоконных световодов / В. Г. Сердюков [и др.] // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - № 8 (43). - С. 8-9. - Библиогр.: 7 назв.

153. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Управление и оптимизация режимов работы энергоблоков / А. Р. Гайдук, С. В. Василенко // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - № 8 (43). - С. 51. - Библиогр.: 1 назв.

154. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Синтез управления импульсным преобразователем напряжения / А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - № 15 (70). - С. 20-24. - Библиогр.: 4 назв.

155. 621.37/39(06)

Т 133

Тханг Ле Чан. Синтез нелинейных систем управления на основе функций Ляпунова / Тханг Ле Чан, А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - № 9 (64). - С. 51-57.

156. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Приведение нелинейных дискретных систем к форме Крылова-Луенбергера / А. Р. Гайдук, С. В. Василенко // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2005. - № 11 (55). - С. 5-11. - Библиогр.: с. 11 (4 назв.).

157. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Управляемые формы уравнений нелинейных объектов управления / А. Р. Гайдук, Б. Р. Гочияев, А. К. Карабашев // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - № 3 (58). - С. 79-85. - Библиогр.: с. 85 (8 назв.).

158. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Робастное управление дискретными нелинейными объектами / А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Известия ТРТУ. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2005. - № 9. - С. 32-53.

159. 621.37/39(06)

Т 133

Гайдук, А. Р. Прецизионное регулирование температуры в технологических процессах микроэлектроники / А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Актуальные проблемы твердотельной электроники и микроэлектроники: труды Третьей Всероссийской науч.-техн. конференции с междунар. участием (8-13 сентября 1996 г., пос. Дивноморское, Геленджик). - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1996. - С. 45.

160. 621.37/39(06)

Т 133

Прокопенко, С. И. Модуль для автоматического проектирования оптимальных по среднеквадратической ошибке систем управления / С. И. Прокопенко; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Вторая всероссийская научная студенческая конференция "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (17-18 ноября): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1994. - С. 62-63.

161. 621.37/39(06)

Т 133

Медведев, М. Ю. Робастное управление объектами в условиях случайных возмущений / М. Ю. Медведев; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. IV Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (8-9 октября, г. Таганрог): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1998. - С. 181-182.

162. 621.37/39(06)

Т 133

Щекина, А. Б. Оценивание старших производных наблюдаемых переменных / А. Б. Щекина; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. V Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (12-13 октября, г. Таганрог): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2000. - С. 171.

163. 621.37/39(06)

Т 133

Кривовид, Е. В. Исследование абсолютной устойчивости колебательной системы. Оценка достаточности критерия Попова / Е. В. Кривовид, А. А. Кривовид; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. V Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (12-13 октября, г. Таганрог): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2000. - С. 176-177.

164. 621.37/39(06)

Т 133

Медведев, М. Ю. Построение модального управления на основе наблюдателя с переменной структурой / М. Ю. Медведев; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Радиоэлектроника. Микроэлектроника. Системы связи и управления" (9-10 октября, г. Таганрог): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 1997. - С. 160-161.

165. 621.37/39(06)

Т 133

Василенко, С. В. Построение дискретных моделей нелинейных объектов / С. В. Василенко; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. VII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (14-15 октября, г. Таганрог). - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - С. 175-176.

166. 621.37/39(06)

Т 133

Войтин, И. Н. Исследование области устойчивости системы управления перевернутого маятника / И. Н. Войтин; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. VII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (14-15 октября, г. Таганрог). - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - С. 176-177. - 1 рис.

167. 621.37/39(06)

Т 133

Ланская, А. А. Градиентное управление возбуждением генератора постоянного тока / А. А. Ланская; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. VII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (14-15 октября, г. Таганрог). - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - С. 189-190.

168. 621.37/39(06)

Т 133

Сербин, И. В. Синтез поглощающего управления для систем третьего порядка / И. В. Сербин; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. VII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (14-15 октября, г. Таганрог). - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - С. 192-193.

169. 621.37/39(06)

Т 133

Щукин, П. И. Компенсация реактивной мощности в электрических сетях / П. И. Щукин; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // Таганрогский радиотехнический университет. VII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (14-15 октября, г. Таганрог). - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2004. - С. 195-196.

170. 621.37/39(06)

Т 382

Семенов, А. В. Синтез устройства управления мехатронной следящей системы / А. В. Семенов; ТТИ ЮФУ; рук. А. Р. Гайдук // "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления", всероссийская научная конференция студентов и аспирантов. X Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления (21-22 октября 2010 г., г. Таганрог)": сб. материалов. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2010. - Т. 1. - С. 158-159.

171. 621.37/39(06)

Т 382

Семенов, А. В. Синтез устройства управления мехатронной следящей системы / А. В. Семенов; ТТИ ЮФУ; рук. А. Р. Гайдук // "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления", всероссийская научная конференция студентов и аспирантов. X Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления (21-22 октября 2010 г., г. Таганрог)": сб. материалов. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2010. - Т. 1. - С. 158-159.

172. 681.51(06)

Т 382

Дрокин, Д. С. Исследование электрических цепей на ЭВМ / Д. С. Дрокин; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления", всероссийская научная конференция студентов и аспирантов. VIII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (19-20 октября): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - С. 122-123.

173. 681.51(06)

Т 382

Ле Чан Тханг. Построение алгоритма управления на основе функций Ляпунова / Ле Чан Тханг; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления", всероссийская научная конференция студентов и аспирантов. VIII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (19-20 октября): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - С. 173-174.

174. 681.51(06)

Т 382

Кононенко, В. Д. Управляемый импульсный конвертор / В. Д. Кононенко; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления", всероссийская научная конференция студентов и аспирантов. VIII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (19-20 октября): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - С. 181-182.

175. 681.51(06)

Т 382

Щукин, П. И. Информационно-алгоритмическая модель АСУ энергоблока / П. И. Щукин; ТРТУ; рук. А. Р. Гайдук // "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления", всероссийская научная конференция студентов и аспирантов. VIII Всероссийская научная конференция студентов и аспирантов "Техническая кибернетика, радиоэлектроника и системы управления" (19-20 октября): тезисы докладов. - Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2006. - С. 184-185.

176. Цапок А.В., Гайдук А.Р. Априорный подход к синтезу систем управления// Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017): сборник трудов VI Всероссийской научной конференции молодых ученых, аспирантов и студентов "Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017)". – Ростов-на-Дону, Геленджик: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 38-43.

177. Шель В.А., Гайдук А.Р. Исследование робастности систем управления// Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017): сборник трудов VI Всероссийской научной конференции молодых ученых, аспирантов и студентов "Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017)". – Ростов-на-Дону, Геленджик: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 54-59.

178. 621.865.8(06)

Э 418

Гайдук, А. Р. Распределенная система управления коллективом роботов / А. Р. Гайдук, Ю. А. Вершинин, С. Г. Капустян // Экстремальная робототехника-2003, научная молодежная школа. Экстремальная робототехника: материалы Второй научной молодежной школы научно-образовательного проекта "Интеллектуальные мехатронные и робототехнические системы". - СПб.- М.-Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2003. - С. 187-190. - Библиогр.: с. 190 (3 назв.).

179. 621.865.8(06)

Э 418

Исследование метода кластеризации больших коллективов микророботов / И. А. Каляев [и др.] // Экстремальная робототехника-2003, научная молодежная школа. Экстремальная робототехника: материалы Второй научной молодежной школы научно-образовательного проекта "Интеллектуальные мехатронные и робототехнические системы". - СПб.- М.-Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2003. - С. 213-216. - Библиогр.: с. 216 (2 назв.). - 1 рис.

180. 62(06)

Ю 197

Гайдук, А. Р. Синтез управлений распределенными энергосистемами / А. Р. Гайдук // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2010. - № 1. - С. 145-149.

181. 62(06)
Ю 197
Гайдук, А. Р. Определение Марковских параметров энергетических объектов / А. Р. Гайдук, Д. С. Дрокин // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2010. - № 2. - С. 122-127.
182. 62(06)
Ю 197
Каляев, И. А. Самоорганизация анизация в мультиагентных системах / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2010. - № 3. - С. 14-20.
183. 62(06)
Ю 197
Гайдук, А. Р. Астатическое управление нелинейными объектами / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - № 3. - С. 151-159. - Библиогр.: с. 159 (5 назв.).
184. 62(06)
Ю 197
Гайдук, А. Р. Методы оценки переменных состояний линейной системы / А. Р. Гайдук, К. В. Бесклубова // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - № 2 (127). - С. 8-13. - Библиогр.: с. 12-13 (5 назв.). - 5 рис.

185. 62(06)

Ю 197

Семенов, А. В. Синтез дискретных неминимально-фазовых следящих систем / А. В. Семенов, А. Р. Гайдук // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2012. - № 2 (127). - С. 53-59. - Библиогр.: с. 58-59 (5 назв.). - 3 рис.

186. Юшенко В.Р., Гайдук А.Р. Исследование переходных процессов неполной системы управления// Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017): сборник трудов VI Всероссийской научной конференции молодых ученых, аспирантов и студентов "Проблемы автоматизации. Региональное управление. Связь и автоматика (ПАРУСА-2017)". – Ростов-на-Дону, Геленджик: Изд-во ЮФУ, 2017. - С. 93-96.

Статьи из периодических изданий

187. Gaiduk A., Kapustyan S., Dyachenko A., Prakarovich R., Podmazov I. Intellectual multi agent control of tripod// Advances in Intelligent Systems and Computing.- 2019. - Т. 751. - С. 371-381.
188. Автономное осуществление миссий БЛА / А. Р. Гайдук [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2017. - № 1/2 (186-187). - С. 87-96. - Библиогр.: с. 93-94 (21 назв.). - 3 рис.
189. Гайдук А. Р., Шадрина, В. В. Алгоритмическое обеспечение адаптивных систем управления с идентификацией // Вестник ИГЭУ. - 2018. - N3. - С. 47-56.
190. Гайдук А.Р., Каляев И.А., Капустян С.Г., Шаповалов И.О. Синтез системы управления движением группы мобильных роботов в условиях неопределенности// Известия Юго-Западного государственного университета. - 2018. - № 4 (79). - С. 112-122.
191. Гайдук А.Р., Капустян С.Г., Плаксиенко Е.А., Колоколова К.В. Мультиагентное управление механизмом параллельной структуры на основе декомпозирующего подхода// Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. - 2018. - № 1 (70). - С. 51-66.

192. Гайдук А.Р., Капустян С.Г., Шаповалов И.О. Алгоритм управления движением группы мобильных роботов в условиях неопределенности// Инженерный вестник Дона. - 2018. - № 3 (50). - С. 89.
193. Гайдук А.Р., Плаксиенко В.С. Минимизация СКО систем ФАПЧ в режиме слежения // Известия ЮФУ. Технические науки. - 2015. - № 11 (172). - С. 16-24.
194. Гайдук А.Р., Плаксиенко Е.А. Автоматизация нелинейных многомерных технологических процессов на основе нелинейно-квадратичных функционалов // Известия ЮФУ. Технические науки. - 2016. - № 11(172). - С. 16-24.
195. Гайдук А.Р., Плаксиенко Е.А. Робастность редуцированных динамических систем автоматизации // Мехатроника, автоматизация, управление. – 2016. - Т.17, N 5. - С. 308-315.
196. Гайдук А.Р., Шадрин В.В. Алгоритмическое обеспечение адаптивных систем управления с идентификацией// Вестник Ивановского государственного энергетического университета. - 2018. - № 3. - С. 47-56.

197. Гайдук, А. Р. К условиям существования абсолютно инвариантных к неизмеряемым воздействиям систем / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 2010. - № 8. - С. 3-12. - Библиогр.: с. 12 (10 назв.).
198. Гайдук, А. Р. Абсолютная устойчивость регулируемых систем с несколькими нелинейностями / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 1976. - № 6. - С. 5-11.
199. Гайдук, А. Р. Абсолютно инвариантное управление энергетической установкой летательного аппарата / А. Р. Гайдук // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2010. - № 11. - С. 65-68.
200. Гайдук, А. Р. Автоматизация нелинейных многомерных технологических процессов на основе нелинейно-квадратичных функционалов / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2016. - № 5 (178). - С. 61-73. - Библиогр.: с. 70-71 (23 назв.). - 1 рис.
201. Гайдук, А. Р. Автоматизированная система аэродинамического эксперимента / А. Р. Гайдук, А. А. Касьяненко // Известия Северо-Кавказского научного центра высшей школы. Технические науки. - 1981. - № 2. - С. 47-49.

202. Гайдук, А. Р. Алгоритмическое обеспечение самоорганизующихся регуляторов с экстраполяцией / А. Р. Гайдук // Известия РАН. Теория и системы управления. - 2002. - № 3. - С. 56-63.
203. Гайдук, А. Р. Аналитический синтез автоматических систем с управлением по состоянию и воздействиям / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Электромеханика. - 1982. - № 5. - С. 555-563.
204. Гайдук, А. Р. Аналитический синтез инвариантных автоматических систем при одномерном объекте управления / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 1981. - № 5. - С. 5-14. - Библиогр.: с. 14 (8 назв.). - 1 рис.
205. Гайдук, А. Р. Аналитический синтез систем автоматического управления / А. Р. Гайдук, М. Ю. Медведев, Е. А. Плаксиенко // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2017. - № 5/6 (190/191). - С. 266-279. - Библиогр.: с. 276-277 (25 назв.). - 8 рис.
206. Гайдук, А. Р. Аналитический синтез управления электрическим синхронным генератором / А. Р. Гайдук, В. Е. Беляев // Известия Академии наук СССР. Энергетика и транспорт. - 1991. - № 7. - С. 54-57.
207. Гайдук, А. Р. Импульсное управление объектами с запаздыванием / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Электромеханика. - 1984. - С. 31-37.

208. Гайдук, А. Р. Инварианты многомерных управляемых систем / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2013. - № 1 (138). - С. 120-126. - Библиогр.: с. 126 (9 назв.).
209. Гайдук, А. Р. Исследование устойчивости динамических систем при структурных возмущениях / А. Р. Гайдук, К. В. Бесклубова, А. С. Мельниченко // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2014. - № 5 (154). - С. 37-44. - Библиогр.: с. 44 (3 назв.).
210. Гайдук, А. Р. К исследованию устойчивости линейных систем / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 1997. - № 3. - С. 153-162. - Библиогр.: с. 160 (8 назв.).
211. Гайдук, А. Р. К проблеме синтеза инвариантных многомерных систем управления / А. Р. Гайдук // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2008. - № 12 (89). - С. 52-62. - Библиогр.: с. 62 (10 назв.). - 1 рис.
212. Гайдук, А. Р. Концепция построения систем коллективного управления беспилотными летательными аппаратами / А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // Информационно-измерительные и управляющие системы. - 2012. - Т. 10, № 7. - С. 8-15. - Библиогр.: с. 15 (6 назв.). - 4 рис.

213. Гайдук, А. Р. Математическая модель моментного электропривода / А. Р. Гайдук, А. В. Семенов, Ю. А. Геложе // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2009. - № 5 (94). - С. 251-257. - Библиогр.: с. 256 (4 назв.). - 5 рис.
214. Гайдук, А. Р. Многомерный цифроаналоговый преобразователь / А. Р. Гайдук, А. М. Пришвин // Известия ЛЭТИ. - 1969. - Вып. 81. - С. 49-54.
215. Гайдук, А. Р. Моделирование движений инерциоида / А. Р. Гайдук, Е. А. Жебрун // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2009. - № 5 (94). - С. 246-250. - Библиогр.: с. 250 (2 назв.). - 2 рис.
216. Гайдук, А. Р. О нулях систем управления с наблюдающими устройствами / А. Р. Гайдук, Н. М. Луцкий // Известия вузов. Электромеханика. - 1984. - № 4. - С. 53-55
217. Гайдук, А. Р. О распределении передаточного отношения редуктора / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Электромеханика. - 1975. - № 10. - С. 1128-1129

218. Гайдук, А. Р. О форсировке апериодического звена второго порядка / А. Р. Гайдук // Известия Северо-Кавказского научного центра высшей школы. Технические науки. - 1975. - № 4. - С. 22-25.
219. Гайдук, А. Р. Определение допустимых скачкообразных возмущений для одной нелинейной системы / А. Р. Гайдук, В. Н. Тимофеев // Методы и средства технической кибернетики. - Рига, 1969. - Вып. 4. - С. 58-63.
220. Гайдук, А. Р. Определение спектральной плотности реакции линейного дискретного фильтра с кратными периодами входа и выхода на случайный сигнал / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Электромеханика. - 1968. - № 10. - С. 1130-1133.
221. Гайдук, А. Р. Оптимальное перемещение тела интеллектуальным роботом / А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян, И. О. Шаповалов // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2009. - № 7. - С. 43-46.
222. Гайдук, А. Р. Оптимальное по квадратичному критерию управление нелинейными системами / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. - 2014. - № 4 (57). – С. 7-18.

223. Гайдук, А. Р. Оценивание воздействий и инвариантность / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 1984. - № 3. - С. 20-29. - Библиогр.: с. 28-29 (11 назв.).
224. Гайдук, А. Р. Полиномиальный синтез нелинейных систем управления / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 2003. - № 10. - С. 144-148. - Библиогр. в конце ст.
225. Гайдук, А. Р. Построение оптимальных систем управления, обладающих селективной инвариантностью / А. Р. Гайдук, В. В. Бирко, Ю. Г. Сотников // Депонированные научные работы. - 1985. - № 6. - С. 11.
226. Гайдук, А. Р. Синтез автономных и связанных многомерных систем управления / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2012. - № 1. - С. 13-20.
227. Гайдук, А. Р. Синтез алгоритмов управления нелинейными многомерными объектами на основе УФЖ / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко, К. В. Колоколова // Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. - 2015. - № 2 (59). - С. 59-72.

228. Гайдук, А. Р. Синтез астатических цифровых систем с применением стандартных нормированных передаточных функций / А. Р. Гайдук // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2019. - Т. 20, № 1. - С. 16-28. - Библиогр.: с. 26-27 (29 назв.). - ил.
229. Гайдук, А. Р. Синтез динамических систем по требуемым показателям качества / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Мехатроника, Автоматизация, Управление. - 2008. - № 4. - С. 7-12.
230. Гайдук, А. Р. Синтез регуляторов на основе передаточных функций / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Приборостроение. - 1983. - № 4. - С. 23-27.
231. Гайдук, А. Р. Синтез систем автоматического управления по передаточным функциям / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 1980. - № 1. - С. 11-16. - Библиогр.: 7 назв.
232. Гайдук, А. Р. Синтез систем управления нелинейными объектами на основе уравнений в квазилинейной форме / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2014. - № 5 (154). - С. 7-11. - Библиогр.: с. 11 (7 назв.).
233. Гайдук, А. Р. Синтез систем управления при слабо обусловленной полноте объектов / А. Р. Гайдук // Автоматика и телемеханика. - 1997. - № 4. - С. 133-144. - Библиогр.: 11 назв.

234. Гайдук, А. Р. Синтез цифрового управления объектом с запаздыванием / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Электромеханика. - 1984. - № 10. - С. 58-64.
235. Гайдук, А. Р. Система автоматизированного проектирования САУ минимальной сложности / А. Р. Гайдук // Известия вузов. Северо-Кавказский регион. Технические науки. - 1996. - № 2. - С. 25-32.
236. Гайдук, А. Р. Системы автоматического проектирования САУ минимальной сложности / А. Р. Гайдук, В. В. Бирко // Известия вузов. Северо-Кавказский регион. Технические науки. - 1996. - № 2. - С. 25-32. - Библиогр.: 6 назв.
237. Гайдук, А. Р. Управление группой БЛА с ограничением на управление и переменные состояния / А. Р. Гайдук // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2012. - № 7. - С. 52-57.
238. Гайдук, А. Р. Управление нелинейными объектами с компенсацией неопределенного возмущения / А. Р. Гайдук, Е. А. Плаксиенко // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2013. - № 1 (142). - С. 2-8. - Библиогр.: с. 8 (17 назв.). - ил.
239. Гайдук, А. Р. Управляемые формы уравнений нелинейных объектов управления / А. Р. Гайдук, Б. Р. Гочияев, А. К. Карабашев // Известия ТРТУ. - 2006. - № 3 (58). - С. 79-85. - Библиогр.: с. 85 (8 назв.).

240. Гайдук, А. Р. Условия разрешимости задачи синтеза инвариантных систем управления / А. Р. Гайдук // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2008. - № 7 (84). - С. 116-122. - Библиогр.: с. 122 (10 назв.). - 1 табл.
241. Гайдук, А. Р. Устойчивость вынужденных колебаний нелинейной системы к импульсным возмущениям / А. Р. Гайдук, А. М. Пришвин // Известия ЛЭТИ. - 1972. - Вып. 3. - С. 58-63.
242. Групповое управление БЛА / А. Р. Гайдук [и др.] // Информационно-измерительные и управляющие системы. - 2014. - Т. 12, № 11. - С. 24-36. - Библиогр.: с. 35-36 (11 назв.). - 6 рис.
243. Каляев И.А., Капустян С.Г., Гайдук А.Р. Самоорганизующиеся распределенные системы управления группами интеллектуальных роботов, построенные на основе сетевой модели// Управление большими системами: сборник трудов. - 2010. - № 30-1. - С. 605-639.
244. Каляев, И. А. Стайные принципы управления в группе объектов / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2004. - № 12. - С. 29-33.
245. Каляев, И. А. Управление группой БЛА в задаче формирования строя / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // Робототехника и техническая кибернетика. - 2014. - № 4 (5). - С. 28-39. - Библиогр.: с. 39 (11 назв.). - 6 рис.

246. Каляев, И. А. Управление коллективом интеллектуальных объектов на основе стайных принципов / И. А. Каляев, А. Р. Гайдук, С. Г. Капустян // Вестник Южного научного центра РАН. - 2005. - Т. 1, вып. 2. - С. 20-27.
247. Прокопенко, Н. Н. Переходные процессы в операционном усилителе с экспоненциальной проходной характеристикой драйвера корректирующего конденсатора / Н. Н. Прокопенко, А. Р. Гайдук, А. В. Бугакова // Радиотехника. - 2017. - № 10. - С. 148-152. - Библиогр.: с. 152 (18 назв.).
248. Процедура автоматизированного синтеза цифровых управляющих систем / А. В. Семенов [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2014. - № 4 (153). - С. 150-156. - Библиогр.: с. 156 (8 назв.).
249. Пшихопов В.Х., Медведев М.Ю, Гайдук А.Р. Алгоритмы управления неоднородными группами подвижных объектов в двумерных средах с препятствиями // Мехатроника, автоматизация и управление. - 2016. - Т. 18, N 8. - С. 515-524.
250. Разработка алгоритмов управления без экипажным катером, как многомерным нелинейным объектом / А. Р. Гайдук [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2015. - № 1 (162). - С. 250-261. - Библиогр.: с. 258-259 (25 назв.). - 10 рис.

251. Семенов, А. В. Алгоритм работы двумерного цифрового устройства управления / А. В. Семенов, А. Р. Гайдук, Ю. А. Геложе // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2013. - № 5. - С. 143-148. - Библиогр.: с. 148 (6 назв.).
252. Семенов, А. В. Биномиальные условия компенсации полиномиальных воздействий / А. В. Семенов, А. Р. Гайдук // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2013. - № 4 (141). - С. 156-161. - Библиогр.: с. 160-161 (7 назв.). - 1 рис.
253. Семенов, А. В. Метод построения желаемых передаточных функций дискретных систем с высоким порядком астатизма / А. В. Семенов, А. Р. Гайдук // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2013. - № 2 (139). - С. 14-19. - Библиогр.: с. 139 (7 назв.).
254. Синтез нелинейной системы управления электровозом с применением УФЖ / А. Р. Гайдук [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2014. - № 3 (152). - С. 209-218. - Библиогр.: с. 218 (14 назв.).
255. Синтез системы автономного управления нелинейным многомерным объектом на основе УФЖ / А. Р. Гайдук [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Ростов н/Д: Изд-во ЮФУ, 2015. - № 2 (163). - С. 50-60. - Библиогр.: с. 57-58 (21 назв.). - 1 рис.

256. Система позиционно-траекторного управления роботизированной воздухоплавательной платформой: алгоритмы управления / В. Х. Пшихопов [и др.] // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2013. - № 7. - С. 13-20.
257. Система позиционно-траекторного управления роботизированной воздухоплавательной платформой. Ч. 1: Математическая модель / В. Х. Пшихопов [и др.] // Мехатроника, автоматизация, управление. - 2013. - № 6 (147). - С. 14-21. - Библиогр.: с. 21 (16 назв.). - ил.
258. Энергосберегающее управление тяговыми приводами электроподвижного состава / В. Х. Пшихопов [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2013. - № 2 (139). - С. 192-200. - Библиогр.: с. 199 (10 назв.).
259. Энергосберегающее управление электропоездом в условиях неоднородности профиля пути / В. Х. Пшихопов [и др.] // Южный федеральный университет. Известия ЮФУ. Технические науки. - Таганрог: Изд-во ТТИ ЮФУ, 2013. - № 3 (140). - С. 162-168. - Библиогр.: с. 167-168 (12 назв.). - 7 рис

Вспомогательный указатель - именной указатель авторов

В

Belyaev V. – 78, 80

Beresnev M. - 52

Besklubova K. V. – 64, 65

Budyakov P. S. - 72

Bugakova A. V. – 73, 74, 76

Butyrlagin N. V. – 72, 75

Д

Dyachenko A. - 187

Ф

Fedorenko R. V. – 78, 80, 81

Г

Gurenko B. V. – 52, 81, 82

Ж

Jawaid A. – 67, 68, 69

К

Kapustyan S. – 53, 187

Krukhmalev V. A. – 78, 80, 81

Kolesnikov A. A. - 79

М

Medvedev M. – 77, 78, 79, 80, 81, 82, 83

Н

Neydorf R. – 80

О

Orrit M. - 54

Р

Pakhomov I. V. - 75

Plaksienko E. A. – 52, 64, 65, 66

Prakaponich R.- 187

Podmazov I.- 187

Prokopenko N. N. – 72, 73, 74, 75, 76
Pshikhopov V. X. – 77, 78, 79, 80, 81, 82, 83

R

Ruiigrok P. V. -54

S

Shapovalov I. -52, 53

Stojkovic N. M. - 66

V

Vershinin Y. A. – 67, 68, 69, 70

W

West M. J. - 70

Y

Yorulmaz M. - 54

A

Андрющенко К. С. - 84

Б

Балалаев Н. В.- 43,45

Беляев В. Е.- 12, 16, 30, 131, 206

Бесклубова К. В.- 89, 97, 98, 122, 184, 209

Бирко В. В. – 22, 109, 225, 236

Божич В. И. - 108

Бугакова А. В. - 247

Бутенков С. А. - 42

В

Василенко С. В. – 151, 153, 156, 165

Вершинин Ю. А. – 95, 178

Войтин И. Н. - 166

Волощенко Ю. П. - 51

Г

Геложе Ю. А. – 113, 213, 251

Гочияев Б. Р. – 157, 239

Д

Дрокин Д. С. – 118, 146, 172, 181

Дьяченко А. А. – 87, 94

Духнич Е. Н. -132

Ж

Жебрун Е. А. - 215

И

Иванова Д. Ю. – 99, 101, 103

К

Каляев И. А. – 14, 19, 20, 21, 96, 104, 114, 179, 182, 190, 243, 244, 245, 246

Капустян С. Г. – 14, 19, 21, 86, 87, 90, 95, 104, 114, 116, 178, 182, 190, 191, 192, 212, 221, 243, 245, 246

Карабашев А. К. – 157, 239

Касьяненко А. А. – 137, 141, 201

Колесников А. А. – 1, 3, 22, 40, 48, 141

Колоколова К. В. – 191, 227

Кононенко В. Д. - 174

Красовский А. А. - 48

Кривовид А. А. - 163

Кривовид Е. В. - 163

Кругчинский С. Г. - 110

Л

Лаврентьев Д. Н. - 145

Ланская А. А. – 24, 149, 167

Луцкиев Н. М. – 216

М

Медведев М. Ю. – 26, 87, 105, 106, 107, 123, 130, 148, 161, 164, 205, 249

Мельниченко А. А. – 100, 209

П

Панов Д. Н. - 11

Плаксиенко В. С. - 193

Плаксиенко Е. А. – 2, 88, 119, 185, 191, 194, 195, 200, 205, 208, 222, 226, 227, 229, 232, 238

Пришвин А. М. – 214, 241
Прокопенко С. И. – 160, 247
Пшихопов В. Х. – 39, 51, 123, 249, 256, 257, 258, 259
Пьявченко Т. А. – 8, 12, 16, 32, 33, 49

Р

Репин В. Ю. - 124

С

Семенов А. В. – 47, 113, 120, 121, 127, 170, 171, 185, 213, 248, 251, 252, 253
Сербин И. В. - 168
Сердюков В. Г. - 152
Сотников Ю. Г. - 45

Т

Тимофеев В. Н. - 219
Тханг Ле Чан – 155, 173

Ф

Финаев В. И. – 41, 102

Ц

Цапок А. В. - 176

Ч

Червяков Г. Г. - 50
Черныш П. И. - 40

Ш

Шабанов В. Б. - 94
Шадрина В. В. – 189, 196
Шаповалов И. О. – 85, 87, 90, 92, 190, 192
Щекина А. Б. - 162
Шель В. А. - 177

Щ

Щукин П. И. – 125, 169, 175

Ю

Юшенко В. Р. - 186

СОДЕРЖАНИЕ

1.	Гайдук А. Р. – Биографические сведения	2-6
2.	Библиографический указатель печатных трудов	6
2.1.	Монографии. Учебно-методические работы.....	7-20
2.2.	Научные публикации в неперидических изданиях (научные сборники, книги).....	21-57
2.3.	Статьи из периодических изданий.....	58-71
3.	Вспомогательный указатель – именной указатель соавторов	72-75

Составитель: ведущий библиотекарь НТО ЗНБ ЮФУ Батурина В. В.

Редактор: главный библиотекарь НТО ЗНБ ЮФУ Пожидаева Л. В.